

제 7 장 면적모멘트와 도심

7.1 서론

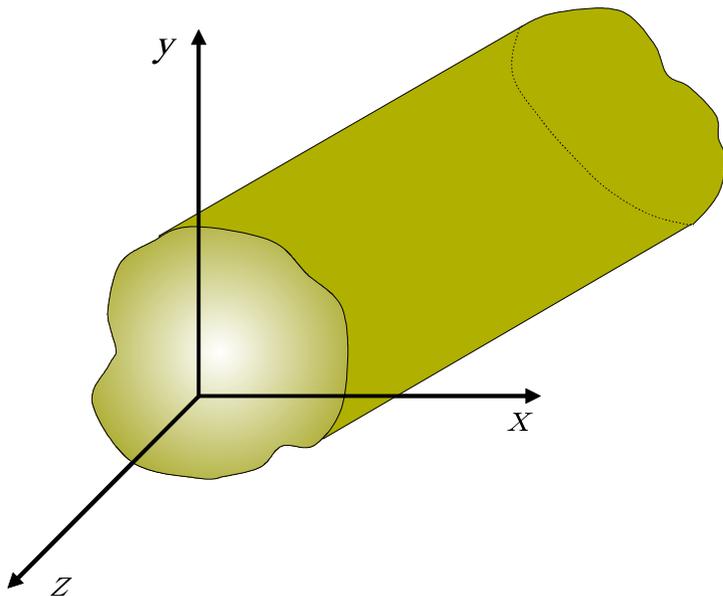


그림 7.1

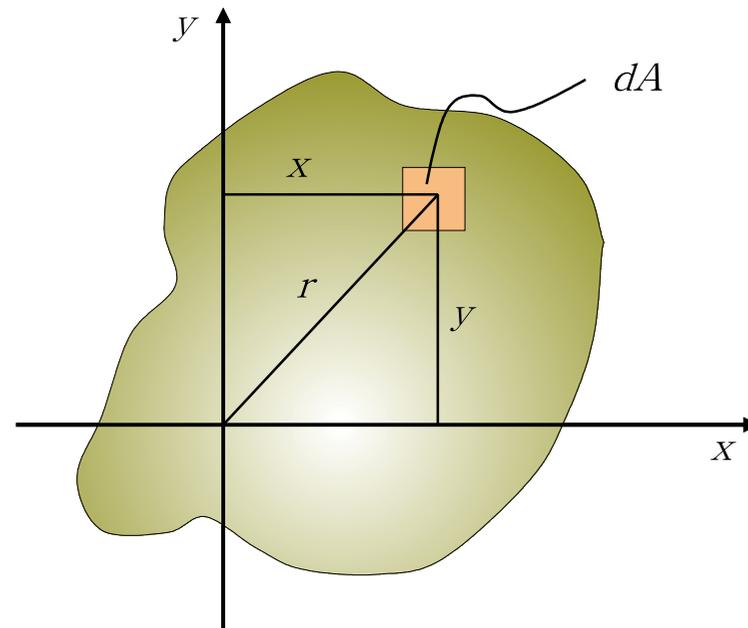


그림 7.2

7.2 면적 1차 모멘트와 도심

7.2.1 면적 1차 모멘트

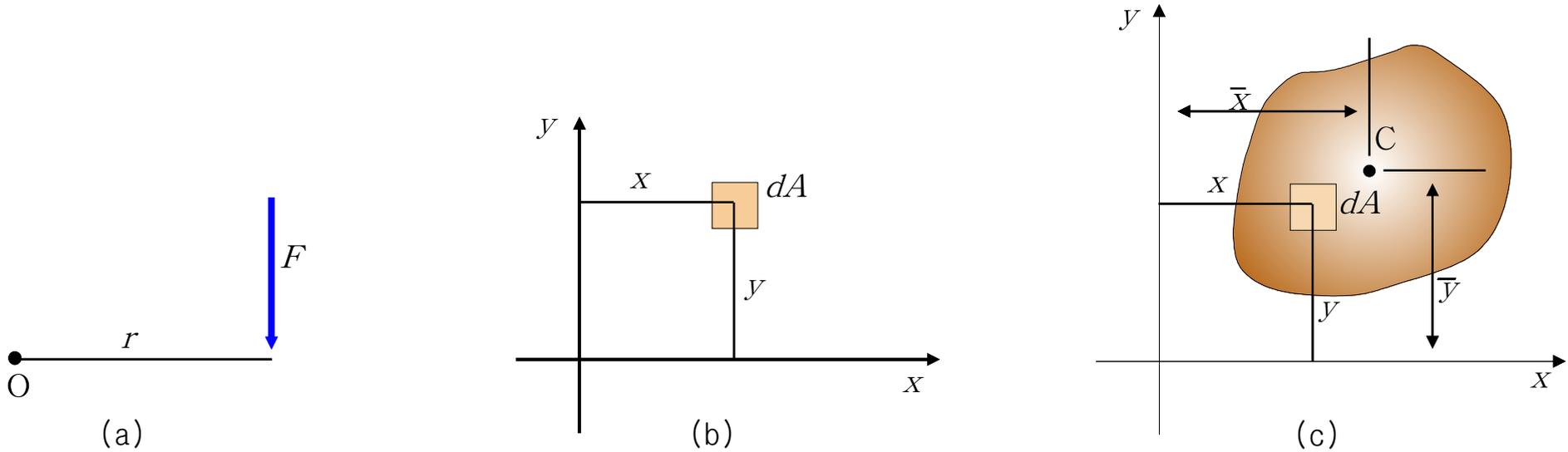


그림 7.3 면적 1차 모멘트(first moment of the area)와 도심(centroid)의 개념

$$M_0 = r \cdot F \quad (7.1)$$

$$dQ_x = y \cdot dA \quad (7.2)$$

$$dQ_y = x \cdot dA \quad (7.3)$$

$$Q_x = \int y \cdot dA = \sum_{i=1}^n y_i \Delta A_i$$

(7.4)

$$Q_y = \int x \cdot dA = \sum_{i=1}^n x_i \Delta A_i$$

(7.5)



7.2.2 도심

$$Q_x = \int_A y dA = \sum_{i=1}^n y_i \Delta A_i = \bar{y} \cdot A \quad (7.6)$$

$$Q_y = \int_A x dA = \sum_{i=1}^n x_i \Delta A_i = \bar{x} \cdot A \quad (7.7)$$

$$\bar{x} = \frac{\int_A x dA}{A} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i \cdot \Delta A_i}{\sum_{i=1}^n \Delta A_i} \quad (7.8)$$

$$\bar{y} = \frac{\int_A y dA}{A} = \frac{\sum_{i=1}^n y_i \cdot \Delta A_i}{\sum_{i=1}^n \Delta A_i} \quad (7.9)$$

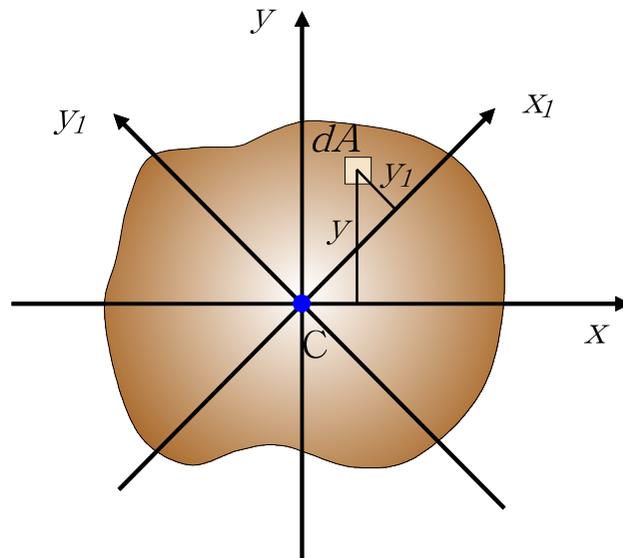


그림 7.4 임의도형의 도심을 지나는 좌표축

$$Q_x = \int y \cdot dA = Q_{x_1} = \int y_1 dA = 0$$

$$Q_y = \int x \cdot dA = Q_{y_1} = \int x_1 dA = 0$$

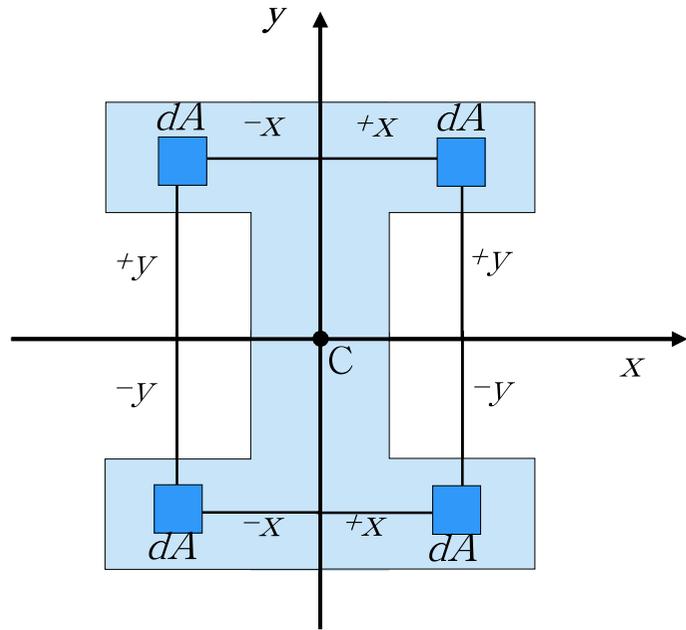


그림 7.5 선대칭 도형

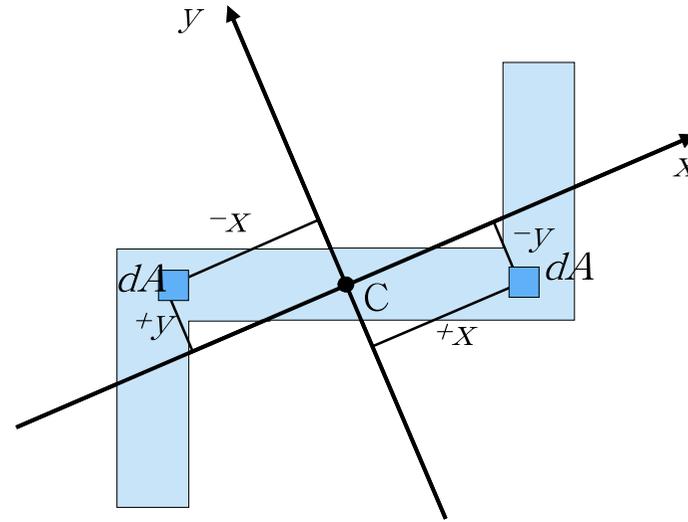


그림 7.6 점대칭 도형

$$\begin{aligned}
 Q_x &= \sum_{i=1}^n y_i \Delta A_i \\
 Q_y &= \sum_{i=1}^n x_i \Delta A_i \\
 \bar{x} &= \frac{\sum x_i \Delta A_i}{\sum \Delta A_i} \\
 \bar{y} &= \frac{\sum y_i \Delta A_i}{\sum \Delta A_i}
 \end{aligned}$$

(7.10)

7.3 면적 2차 모멘트(면적 관성모멘트)

7.3.1 면적 2차 모멘트

$$I_x = \int y^2 dA$$

(7.11)

$$I_y = \int x^2 dA$$

(7.12)

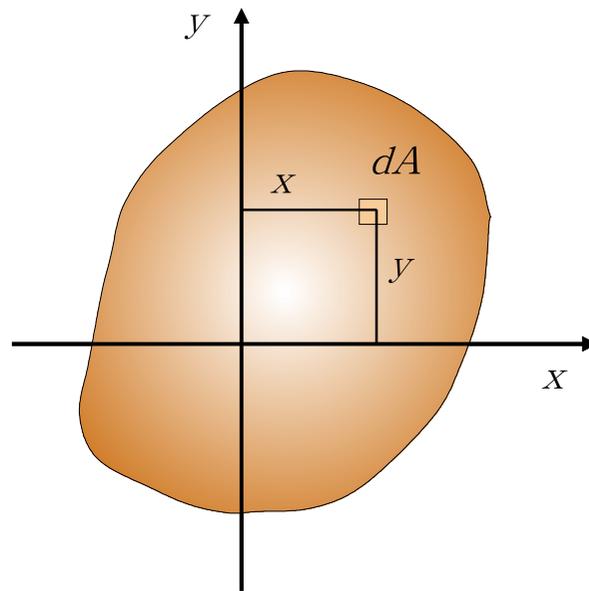


그림 7.12

7.3.2 회전반경

$$I_x = \int y^2 dA = r_y^2 \cdot A \quad (7.13)$$

$$I_y = \int x^2 dA = r_x^2 \cdot A \quad (7.14)$$

$$r_x = \sqrt{I_y/A} = \sqrt{\int x^2 dA/A}$$

(7.15)

$$r_y = \sqrt{I_x/A} = \sqrt{\int y^2 dA/A}$$

(7.16)

7.3.3 면적 관성모멘트에 대한 평행축 정리

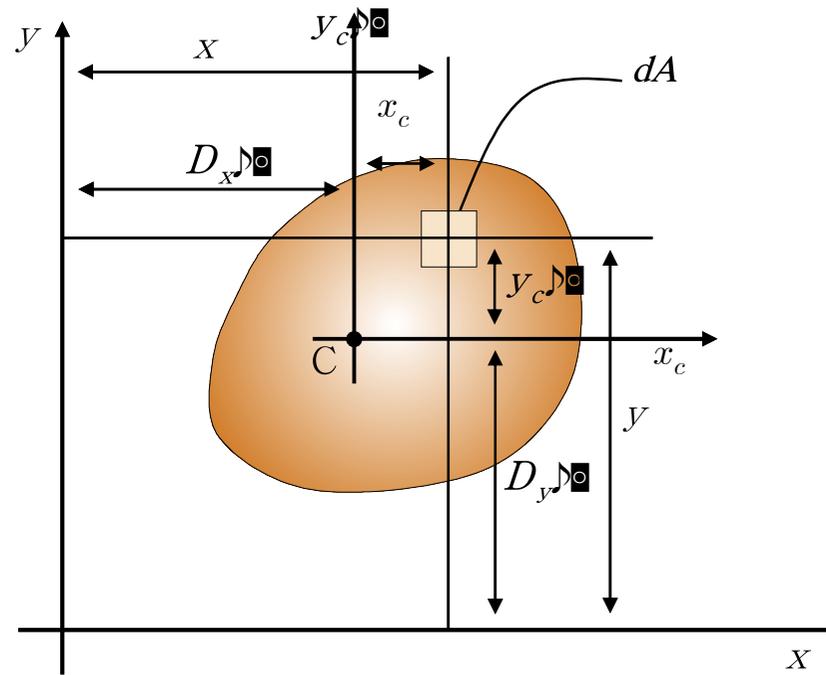


그림 7.14

$$\begin{aligned}
 I_x &= \int y^2 dA && (7.17) \\
 &= \int (y_c + D_y)^2 dA \\
 &= \int y_c^2 dA + 2D_y \int y_c dA + D_y^2 \int dA
 \end{aligned}$$

$$I_x = I_{xc} + D_y^2 A$$

(7.18)

$$I_y = I_{yc} + D_x^2 A$$

(7.19)



7.4 면적 극관성모멘트

7.4.1 면적 극관성모멘트

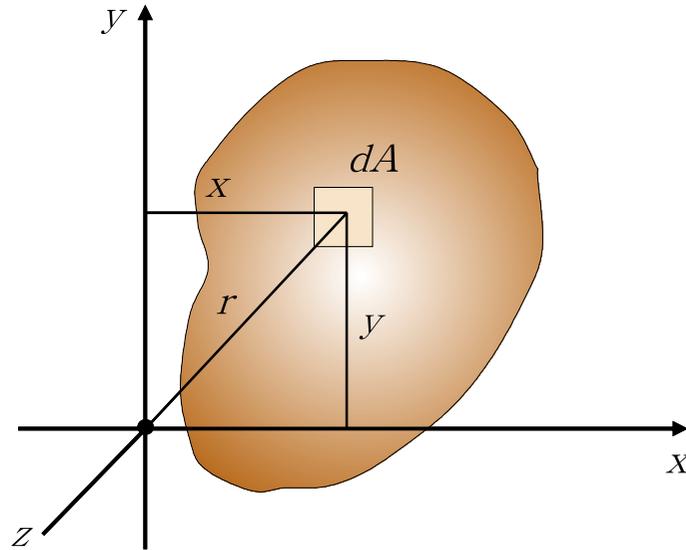


그림 7.15

$$I_z = \int r^2 dA$$

(7.20)

$$I_z = \int r^2 dA = \int (x^2 + y^2) dA$$
$$\therefore I_z = I_x + I_y$$

(7.21)

7.4.2 극관성모멘트에 대한 평행축 정리

$$\begin{aligned} I_x &= I_{xc} + D_y^2 A \\ I_y &= I_{yc} + D_x^2 A \end{aligned}$$

$$I_z = I_x + I_y$$

$$I_z = (I_{xc} + I_{yc}) + (D_x^2 + D_y^2)A \quad (7.22)$$

$$I_{zc} = I_{xc} + I_{yc}, \quad D^2 = D_x^2 + D_y^2 \text{이므로}$$

$$I_z = I_{zc} + D^2 A \quad (7.23)$$

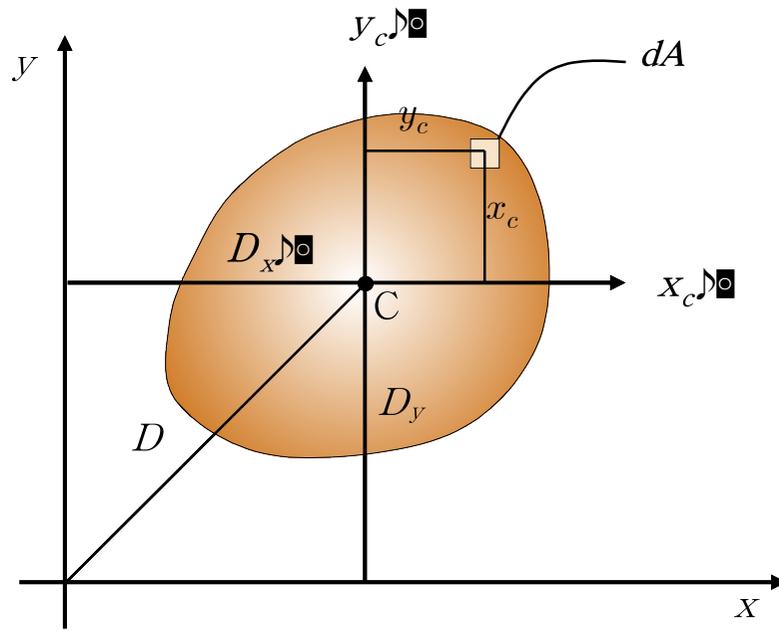


그림 7.16

7.5 면적 관성상승모멘트

7.5.1 면적 관성상승모멘트

$$I_{xy} = \int_A xy dA$$

(7.24)

7.5.2 면적 관성상승모멘트의 평행축 정리

$$\begin{aligned} I_{xy} &= \int xy dA \\ &= \int (x_c + D_x)(y_c + D_y) dA \\ &= \int x_c y_c dA + D_y \int x_c dA + D_x \int y_c dA + D_x D_y \int dA \\ &= \int x_c y_c dA + D_x D_y \int dA \end{aligned}$$

(7.25)

$$I_{xy} = I_{x_c y_c} + D_x D_y A$$

(7.26)